

## 平成2年度 研究開発

|    | 課 題  | 申請者   | 所 属                 |
|----|--|-------|---------------------|
| 1  | 高精度デジタル角度変化計（コンピュータ内蔵）の実用化試作                       | 山口 隆男 | 山口技研                |
| 2  | PSDを用いた移動物体の三次元位置姿勢計測法に関する研究                       | 内田 干城 | 芝浦工業大学 教育研究センター 助教授 |
| 3  | マン・ロボット強調作業型マニピュレータにおけるロボットの順応による操作性及び安全性の向上       | 福田 敏男 | 名古屋大学 工学部 教授        |
| 4  | 自律移動ロボットのための衝突回避と位置情報獲得に関する研究                      | 谷内田正彦 | 大阪大学 基礎工学部 教授       |
| 5  | 低温度差形スターリング機関の開発に関する研究                             | 岩本 昭一 | 埼玉大学 工学部 教授         |
| 6  | 穴加工用環状工具の工具寿命と切削処理性からみた被削性と切削機構との関連                | 八高 隆雄 | 横浜国立大学 教育学部 助教授     |
| 7  | 高周波放電励起スラブ型炭酸ガスレーザーのスケーリングの検討                      | 渡辺 一弘 | 創価大学 工学部 助教授        |
| 8  | 高リユードベリ原子を用いた高感度電磁界計測に関する研究                        | 松田 良信 | 長崎大学 工学部 助教授        |
| 9  | 実時間画像処理システムにおける認識判断機能のビジュアルプログラミング方式の研究            | 稲葉 雅幸 | 東京大学 工学部 助教授        |
| 10 | 自己組織型制御ソフトウェアシステムの基礎研究                             | 富山 哲男 | 東京大学 工学部 助教授        |
| 11 | FM超音波ソナーによる移動ロボット用環境認識センサーの開発                      | 佐々木 健 | 東京大学 工学部 助教授        |
| 12 | 電気分解法を用いてのPH調整による水中汚染物イオンの除去                       | 光澤 舜明 | 東海大学 理学部 教授         |
| 13 | リウマチ患者の鍼灸について、どのような意識を持っているか物理医学の立場からリサーチする        | 浅井 克安 | 筑波大学 医学部 教授         |
| 14 | セラミック薄膜による炭酸ガス化学センサーの開発                            | 宮山 勝  | 東京大学 先端科学技術センター 助教授 |
| 15 | 高配向性を有する透明酸化亜鉛における半導性-圧電性機能複合化による可調機能を持つ新規機能材料の探索  | 藤津 悟  | 湘南工科大学 工学部 助教授      |
| 16 | 計算機シミュレーションによるアモルファス新材料の開発                         | 米沢富美子 | 慶應義塾大学 理工学部 教授      |
| 17 | 高齢者に対する立位動作介助システムおよび徘徊行動保護システム                     | 南谷 晴之 | 慶應義塾大学 理工学部 教授      |
| 18 | 熟練作業の自動化に関する基礎的研究                                  | 三井 公之 | 慶應義塾大学 理工学部 助教授     |
| 19 | 地球の砂漠化に伴う大気粉塵の増加とその太陽放射への散乱・吸収の熱収支の変化による気候変動へ及ぼす影響 | 田中 茂  | 慶應義塾大学 理工学部 専任講師    |

## 平成2年度 国際交流

|   | 課 題                                     | 申請者   | 所 属                         |
|---|---|-------|-----------------------------|
| 1 | 「アメリカ地球物理連合1990年度秋季大会」出席<br>米国・サンフランシスコ | 鶴川 元雄 | 防災科学技術研究所 地圏地球科学技術研究部 主任研究官 |